



KEY FEATURES

- Sistema a 3 assi cartesiani
- Guida a cuscinetti su alberi temprati
- Movimentazione a cinghia dentata
- Area di lavoro 200 x 200 x 100 mm
- Max peso trasportabile al piano di lavoro 3kg
- Max peso trasportabile utensile 2kg
- Risoluzione 0,1mm
- Barriera di protezione CE
- Software PC di programmazione proprietario incluso
- Pannello di controllo integrato

Il robot cartesiano MARIO (WRL200) è costituito da una struttura autoportante, interamente di alluminio, che gli conferisce un'elevata stabilità e una grande robustezza ma un peso minimo.

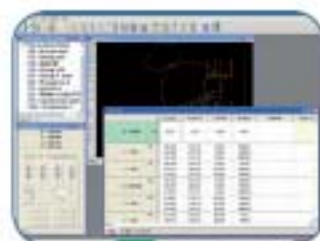
La movimentazione avviene grazie a una cinghia dentata, guide a cuscinetti su alberi temprati e stepper motor bipolari: questo permette a MARIO di coniugare l'elevata precisione e ripetibilità di cinghie e cuscinetti, alle elevate prestazioni dei motori.

Il potente software di programmazione MARIO SW, appositamente progettato per la dispensazione, facilita l'operatore nella programmazione anche dei percorsi più complessi. Il pannello frontale di MARIO inoltre è equipaggiato non solo con pulsanti operatore di START ed EMERGENZA, ma anche con un funzionale controller con display LCD incorporato, da cui si possono richiamare le principali funzioni del software, come selezione programma, comandi esecuzione programma, visualizzazione allarmi, menu input-output, ecc.

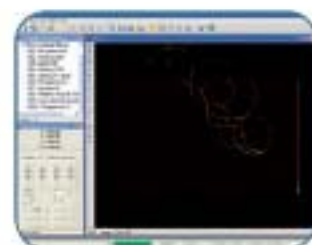
Sono inoltre disponibili 2 ingressi digitali e 4 uscite digitali per connettere dispositivi esterni (per es. valvole di dispensazione, sensori di livello, consensi generici, ecc.) completamente configurabili dall'utente.



Programmazione



Visualizzazione tabellare



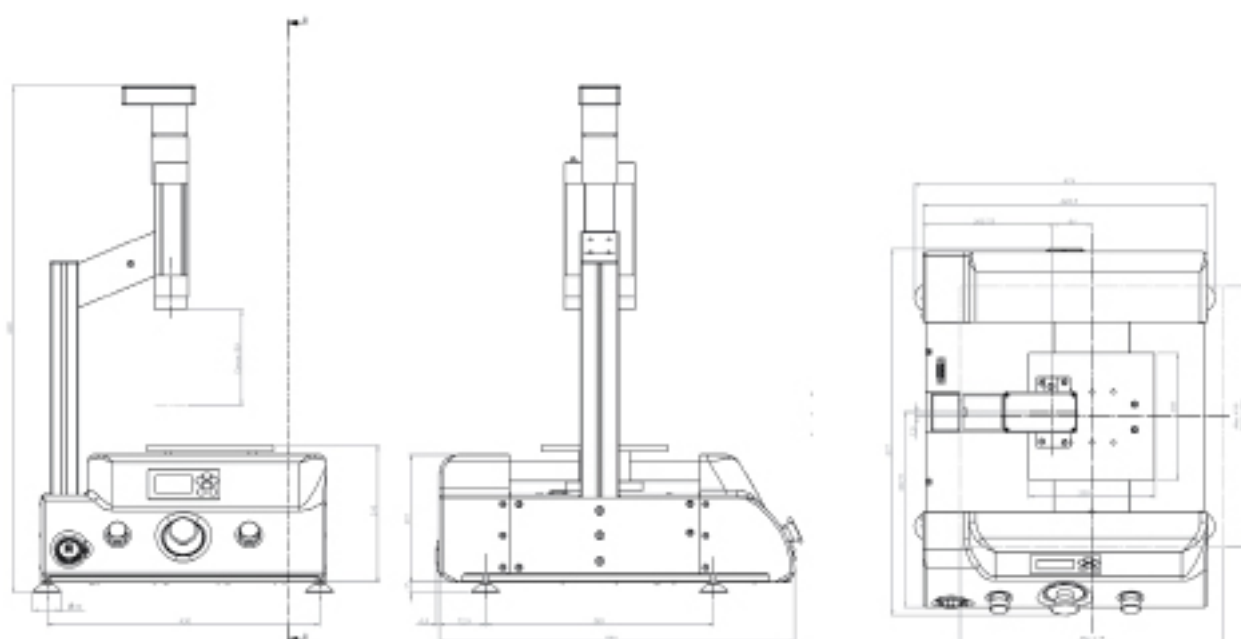
Visualizzazione grafica



Diagnosi

MARIO - WRL200

DESKTOP ROBOTS



SPECIFICHE TECNICHE

SISTEMA MOVIMENTO ASSI	Sistema cartesiano a 3 assi, Guida a cuscinetti su alberi temprati
MOVIMENTO	Asse X 200 mm, Asse Y 200 mm, Asse Z 100 mm
RIPETIBILITA'	±0,1 mm
RISOLUZIONE MINIMA	0,1mm
CARICO TRASPORTABILE	Piano di lavoro 3Kg, utensile 2Kg
VELOCITA' PTP	1-300 mm/sec X, Y, 1-100mm/sec Z
INTERPOLAZIONE	Lineare e circolare 3D su X, Y, Z, Point-to-point, Continuous path
I/O DISPONIBILI	2 input digitali 4 output digitali
PROGRAMMAZIONE	Modalità remota (autoapprendimento) tramite software PC
MOVIMENTAZIONE	Punti, linee, aree, archi, cerchi
MEMORIA ON BOARD	100 000 punti; 255 programmi
ALIMENTAZIONE	110/230Vac ±10% - 50/60Hz - 400VA
DIMENSIONI (largh.- lungh.- alt.)	449mm - 570mm - 750mm
PESO	20Kg
OPTIONAL	<ul style="list-style-type: none"> ■ Importazione file .dxf ■ CAN Open bus ■ Kit elettro-pneumatico di dispensazione ■ Net-book touch screen per la programmazione ■ Scheda 16 input /16 output esterna

Nell'intento di un continuo miglioramento del prodotto tutte le caratteristiche sono soggette a variazioni senza preavviso.

OK
OK ITALY SRL

Strada Statale 11 n. 28
20010 Vittuone (MI)

Tel. 02-9025161 Fax 02-90111147
info@okinternational.it
www.okinternational.it

Made in Italy by

AEB
ROBOTICS